

YASKAWA

Série MPiiec

Contrôleur de machine



SIMPLE D'UTILISATION POUR VOUS. COHÉRENT POUR TOUS.



Norme de programmation reconnue

MotionWorks IEC est conforme à la norme CEI 61131-3, et offre cinq langages de programmation standards reconnus au niveau international. Il comprend des blocs de fonction de mouvement compatibles avec la norme PLCopen. Les ingénieurs expérimentés en commande seront séduits par la facilité d'utilisation de ce logiciel. De plus, grâce à MotionWorks IEC, l'apprentissage de la programmation devient plus simple que jamais.



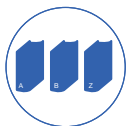
Kits de modules YASKAWA intégrés

Les kits de modules de Yaskawa rendent la programmation de fonctions de base aussi simple que si vous aviez un ingénieur Yaskawa à vos côtés. Les délais de développement sont réduits car les éléments de code standards sont déjà intégrés et prêts à être utilisés.



Connectivité à l'échelle du monde

Un régulateur MPiéc représente l'outil dont vous avez besoin pour contrôler intégralement votre machine quel que soit l'endroit où vous trouvez dans le monde, ce à l'aide d'une connexion Internet. Surveiller étroitement le fonctionnement des machines, depuis votre usine ou partout dans le monde.



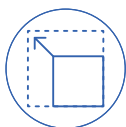
Bibliothèque de codes réutilisable

Importez et réutilisez une logique utilisée précédemment et créez ainsi très rapidement de nouveaux projets. Réutilisez votre propre travail ou appuyez-vous sur une logique créée par d'autres.



Mises à jour du serveur web

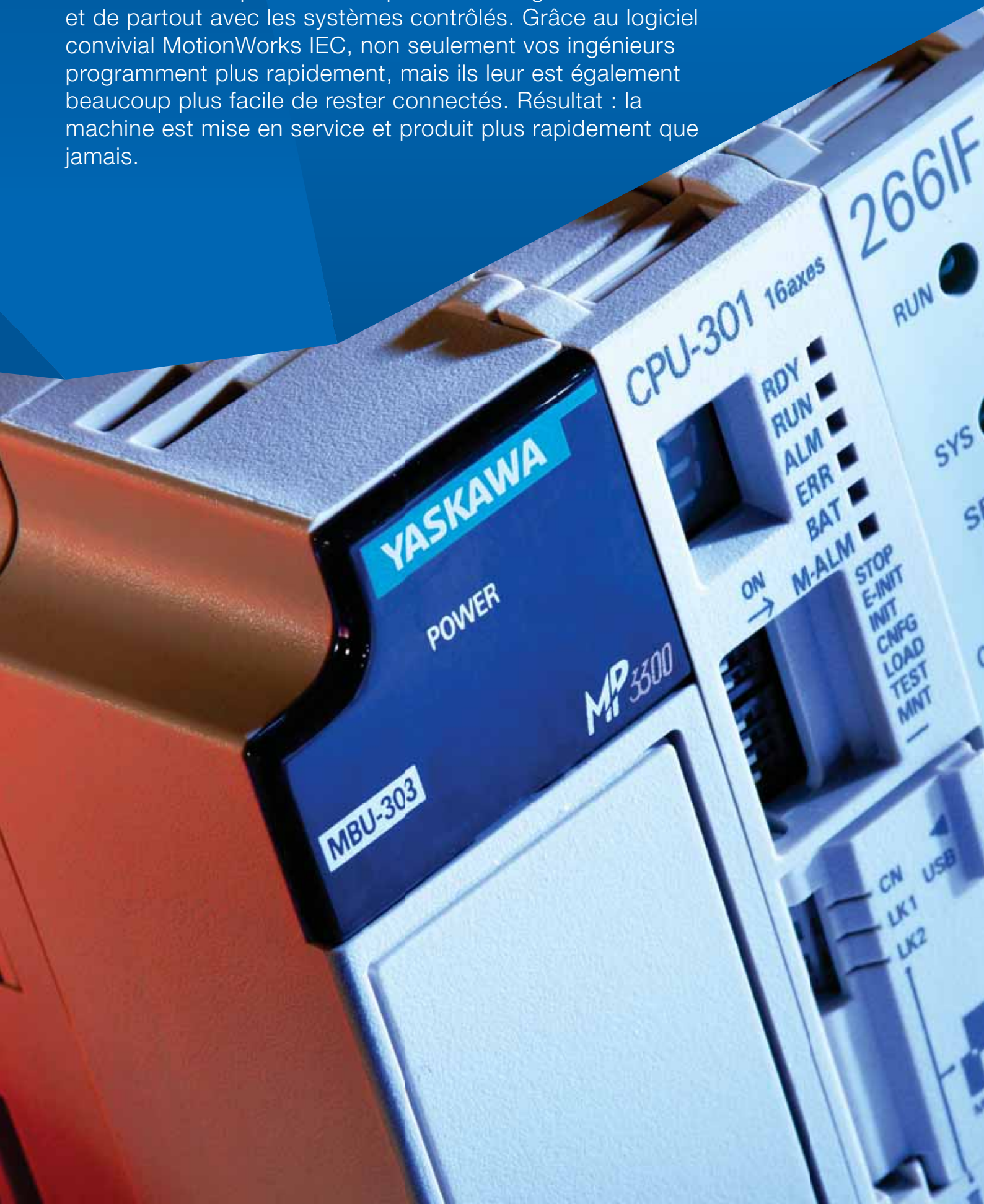
Les régulateurs MPiéc permettent de charger des programmes et de mettre à jour le firmware à partir de n'importe quel navigateur Internet, sans recourir à d'autres logiciels. Les données de statut du régulateur s'affichent dans le navigateur et réduisent ainsi les frais et les délais de maintenance.



Évolutivité

Tous nos régulateurs MPiéc pour axe unique ou multi-axes utilisent la même plateforme logicielle : MotionWorks IEC. Ceci permet ainsi d'obtenir une programmation et une maintenance uniformes pour toutes les tailles de machine.

De nos jours, les clients ont besoin de pouvoir surveiller étroitement leurs machines à tout moment. Le succès implique de maintenir une productivité maximale, garantir une fiabilité sans failles et la possibilité de pouvoir interagir à tout moment et de partout avec les systèmes contrôlés. Grâce au logiciel convivial MotionWorks IEC, non seulement vos ingénieurs programment plus rapidement, mais ils leur est également beaucoup plus facile de rester connectés. Résultat : la machine est mise en service et produit plus rapidement que jamais.



Régulateurs de machines MPiee

Les régulateurs de machines Mpiee sont disponibles dans toute une série de modèles pour des applications allant de 1 à 62 axes. Tous les régulateurs sont dotés du réseau de mouvement MECHATROLINK dont la fiabilité n'est plus à démontrer.

MP2600iee

- Vitesse du processeur: 200 MHz
- Réseau de mouvement: accès Dual Port RAM
- Vitesse des réseaux de mouvement: environ 1 ms
- Compatibilité du réseau: OPC, EtherNet/IP, Modbus TCP
- Nombre d'axes contrôlés: 1,5
- Emplacements de cartes en option: aucun (E/S embarqués)



MP2300Siee / MP2310iee

- Vitesse du processeur: 240 MHz
- Réseau de mouvement: MECHATROLINK-II
- Vitesse des réseaux de mouvement: environ 0,5 ms
- Compatibilité du réseau: OPC, EtherNet/IP, Modbus TCP
- Nombre d'axes contrôlés: 4, 8 ou 16
- Emplacements de cartes en option: 1 ou 3



MP3300iee

- Vitesse du processeur: 400 MHz / 800 MHz
- Réseau de mouvement: MECHATROLINK-III
- Vitesse des réseaux de mouvement: environ 0,25 ms
- Compatibilité du réseau: OPC, EtherNet/IP, Modbus TCP
- Nombre d'axes contrôlés: 4, 8, 20 ou 32
- Emplacements de cartes en option: 1, 3 ou 8



MP3200iee

- Vitesse du processeur: 1 GHz
- Réseau de mouvement: MECHATROLINK-III
- Vitesse des réseaux de mouvement: environ 0,25 ms
- Compatibilité du réseau: OPC, EtherNet/IP, Modbus TCP
- Nombre d'axes contrôlés: 8, 16, 32 ou 62
- Emplacements de cartes en option: 3, 5 ou 8

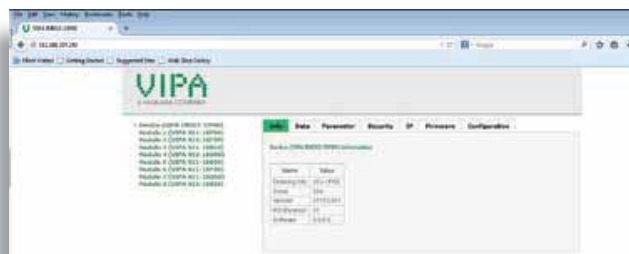


E/S VIPA SLIO

Vous avez toujours rêvé d'entrées/sorties PLUS RAPIDES et PLUS SIMPLES ? Alors VIPA SLIO est fait pour vous. Le nouveau système d'E/S décentralisé de YASKAWA comprend de nombreuses fonctionnalités rendant la connexion plus simple et les fonctions d'E/S plus efficaces.

Interface Web conviviale

SLIO effectue un diagnostic et met ensuite à disposition les informations de statut via une interface Web, laquelle s'affiche dans un navigateur Web fournissant ainsi toutes les données de statut du système issues du module de bus de terrain EtherNet/IP ou Modbus TCP. Accès à distance par Internet également disponible.



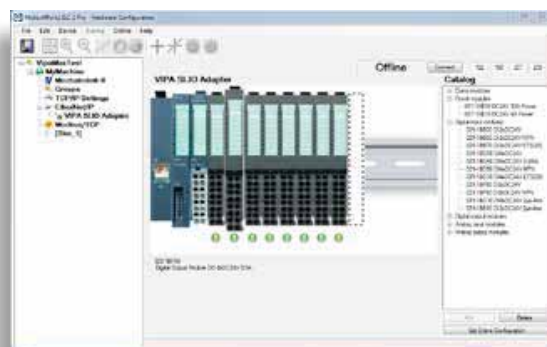
Bus haute performance sur la paroi arrière

Grâce au bus haute performance placé sur la paroi arrière du VIPA SLIO, vous pouvez obtenir des temps de réponse d'environ 20 microsecondes. Possibilité de raccorder jusqu'à 64 modules en même temps tout en garantissant des vitesses allant jusqu'à 48 Mbit/s.



Configuration du matériel en une étape

VIPA SLIO met un terme à une configuration manuelle d'E/S longue et fastidieuse. Le dispositif de configuration du matériel MotionWorks IEC de VIPA SLIO permet de paramétrer l'ensemble du système d'E/S en appuyant sur un seul bouton.



Soyez connecté

Connectez facilement toutes les parties de votre machine sans aucune difficulté : des régulateurs de machine, paramètres et logiciel de l'écran du MP3300iec aux robots Motoman, en passant par les variateurs, les servomoteurs, les IHM VIPA et les E/S SLIO.



Régulateurs Mpiec



IHM VIPA



Logiciel



Ethernet

EtherNet/IP



SERVOPACK



SERVOPACK



SERVOPACK



Moteurs rotatifs



Moteurs linéaires



Moteurs à entraînements directs



Un régulateur qui vous permet d'obtenir la position que vous voulez, quand vous voulez :

- Réseau MECHATROLINK dynamique à haute vitesse
- Fonction MECHATROLINK de nouvelle tentative
- UC dédiée à vos besoins en mouvement
- Vitesse de balayage de l'UC élevée

Programmation identique de tous vos régulateurs à chaque fois :

- Langages de programmation standards selon CEI 61131-3
- Blocs de fonction PLCopen réutilisables
- Kits de modules Yaskawa standards et réutilisables
- Plusieurs dizaines d'années d'expérience dans le contrôle des mouvements

Avec les régulateurs Yaskawa, vous avez toute votre machine à portée de main :

- Servomoteurs Sigma-5 à l'aide de MECHATROLINK
- Intégré dans le serveur Web
- Serveur OPC
- EtherNet/IP
- Modbus TCP
- Large gamme d'IHM et d'E/S

Programmation de mouvements basée sur la CEI

Seuls quelques langages de programmation fournissent un environnement pour coder simplement toutes les fonctionnalités d'équipements automatisés modernes. MotionWorks® IEC encourage le programmeur à tirer parti du meilleur de plusieurs langages de programmation au sein d'un paquet de développement unique.

Code réutilisable et kits de modules YASKAWA spécifiques à l'application

Fort de dizaines d'années d'expérience dans le contrôle des mouvements, Yaskawa a créé des kits de modules contenant un code pré-paramétré pour des applications spécifiques. Appuyez-vous sur l'expertise Yaskawa et réduisez ainsi les délais et les frais liés à la programmation. Les bibliothèques permettent également d'importer et de réutiliser une logique utilisée précédemment, vous économisant ainsi encore davantage de temps en cas de gros projets.

MotionWorks IEC 3

- 10 blocs de fonction CAM différents disponibles
- Normes ouvertes comme PackML pour le conditionnement
- Prend en charge l'implémentation selon FDA 21FR partie 11

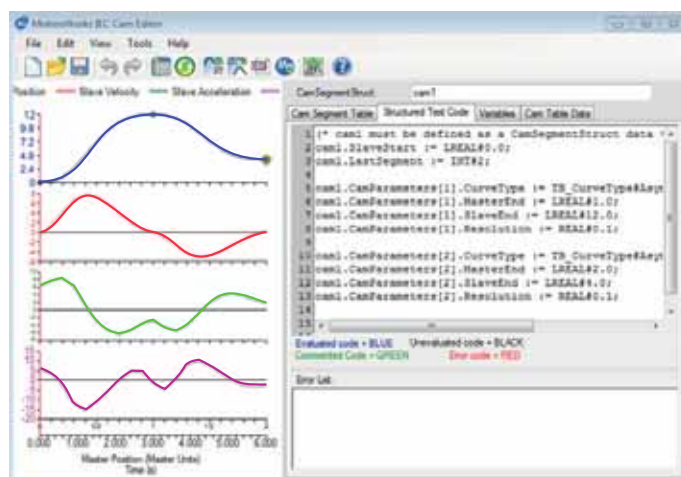
Avantages :

- Réalisation rapide des fonctions de la machine
- Fiabilité assurée par des blocs de fonction homologués
- Importation et réutilisation de logiques déjà utilisées grâce aux bibliothèques de blocs de fonction

Éditeur CAM

- Prend en charge 11 types de courbes de CAM
- Lit et écrit le code CEI 61131-3 afin de générer des tables CAM pendant l'exécution
- Compatible avec des CAM combinés sur plusieurs niveaux et avec entrée/sortie CAM

Fonction	Motion Works IEC	
	Express	Professional
Nombre de tâches	1	16
Nombre de ressources	1	1
Langages CEI 61131-3		
Schéma à relais (LD)	●	●
Schéma par blocs (FB)	●	●
Texte structuré (ST)	●	●
Sequential Function Chart (SFC)	–	●
Liste d'instructions (IL)	–	●
Groupeage UOP	–	●
Configuration de tâches prioritaires	–	●
Configuration des affectations d'E/S	–	●
Sauvegarde automatique des paramètres	–	●
Débugage flux d'alimentation	–	●
Protection par mot de passe	–	●
Comparaison de projets	–	●



Pour un large éventail d'applications

L'utilisation des régulateurs de machine de type MP3000iec Series facilite l'utilisation et améliore les performances dans une vaste gamme d'applications. Grâce à une capacité mémoire allant jusqu'à 52 Mo pour les données utilisateur, et une unité centrale d'une vitesse de 1 GHz, même les applications très complexes comportant jusqu'à 62 axes peuvent être contrôlées.



Applications de manutention



Applications textiles



Applications d'emballage alimentaire



Applications d'emballage de boissons



Applications liées au travail du bois



Applications d'impression numérique

Caractéristiques techniques

MP2300Siec & MP2310iec

Options communes MP2300Siec		
Contrôleur MP2300Siec	Communications MECHATROLINK-II, EtherNet/IP et Modbus/TCP	
	16 axes, 1 module d'option	PMC-U-MP23S16
	16 axes, 3 modules optionnels	PMC-U-MP23116
Accessoires	Batterie de recharge	JZSP-BA01
	Clips pour profilé DIN (2 par jeu)	JEPMC-OP300
	Cache d'emplacement en option	JEPMC-OP2300
	Support de montage de panneau pour montage à vis	JEPMC-OP2300S-E
Communication		
Carte E/S	Entrées analogiques (AI-01)	JAPMC-AN2300
	Sorties analogiques (AO-01)	JAPMC-AN2310
	Module de sortie numérique (DO-01)	JAPMC-DO2300
	Module d'E/S numérique (LIO-01)	JAPMC-IO2300-E
	Module d'E/S numérique (LIO-02)	JAPMC-IO2301-E
	Module d'E/S numérique (LIO-04)	JAPMC-IO2303
	Module d'E/S numérique (LIO-05)	JAPMC-IO2304
	Module d'E/S multifonctions (LIO-06)	JAPMC-IO2305-E
Câbles		
Câbles MECHATROLINK-II	Câbles disponibles dans différentes longueurs	JEPMC-W6003-□□-E-G5
		□□ : Longueur de câble (A5 : 0,5 m, 01 : 1,0 m, 03 : 3,0 m, 05 : 5,0 m, 10 : 10,0 m, 20 : 20,0 m)
Câbles nappe (pigtail)	AI-01	JEPMC-W6080-□□-E
	AO-01	JEPMC-W6090-□□-E
	LIO-01/02	JEPMC-W2061-□□-E
	LIO-04/05	JEPMC-W6060-□□-E
	LIO-06	JEPMC-W2064-□□-E
		□□ : Longueur de câble (A5 : 0,5 m, 01 : 1,0 m, 03 : 3,0 m)
Réseau		Code modèle
Résistance de terminaison du réseau	Deux (2) requises pour terminer les extrémités du réseau (une incluse avec MP2300Siec)	JEPMC-W6022

MP3300iec & MP3200iec

Options communes MP3300iec		
UC régulateur MP3300iec	Communications MECHATROLINK-II, EtherNet/IP et Modbus/TCP	
	Carte UC avec possibilité de gérer 4 axes (400 MHz)	PMC-U-MP33004
	Carte UC avec possibilité de gérer 8 axes (400 MHz)	PMC-U-MP33008
	Carte UC avec possibilité de gérer 20 axes (400 MHz)	PMC-U-MP33020
	Carte UC avec possibilité de gérer 20 axes (800 MHz)	PMC-U-MP33320
	Carte UC avec possibilité de gérer 32 axes (800 MHz)	PMC-U-MP33332
Alimentation électrique et rack pour unité de base	24 V CC et rack pour unité de base avec 1 seul emplacement	JEPMC-BU3304-E
	24 V CC et rack pour unité de base avec 3 seul emplacements	JEPMC-BU3303-E
	24 V CC et rack pour unité de base avec 8 seul emplacements	JEPMC-BU3302-E
	230 V CA et rack pour unité de base avec 8 seul emplacements	JEPMC-BU3301-E
Accessoires	Batterie de rechange	JEPMC-BA3001
	Cache d'emplacement en option	JEPMC-OP3301-1-E
	Support de montage de panneau pour montage à vis	JEPMC-OP3301-E
Options communes MP3200iec		
CPU der Steuerung MP3200iec	Communications MECHATROLINK-II, EtherNet/IP et Modbus/TCP	
	Carte UC avec possibilité de gérer 4 axes (1 GHz)	PMC-U-MP32004
	Carte UC avec possibilité de gérer 8 axes (1 GHz)	PMC-U-MP32008
	Carte UC avec possibilité de gérer 16 axes (1 GHz)	PMC-U-MP32016
	Carte UC avec possibilité de gérer 32 axes (1 GHz)	PMC-U-MP32032
	Carte UC avec possibilité de gérer 62 axes (1 GHz)	PMC-U-MP32062
Alimentation	Entrée 100-200 V CA	JEPMC-PSA3012-E
	24 V CC	JEPMC-PSD3012-E
Rack pour unité de base	3 emplacements	JEPMC-BUB3003-E
	5 emplacements	JEPMC-BUB3005-E
	8 emplacements	JEPMC-BUB3008-E
Accessoires	Batterie de rechange	JEPMC-BA3001
	Cache latéral de rechange pour alimentation	JEPMC-OP3001
	Cache latéral de rechange pour rack de l'unité de base	JEPMC-OP3002
	Cache d'emplacement en option	JEPMC-OP2300
Communication		
Cartes E/S en option	Entrées analogiques (AI-01)	JAPMC-AN2300
	Sorties analogiques (AO-01)	JAPMC-AN2310
	Module de sortie numérique (DO-01)	JAPMC-DO2300
	Module d'E/S numérique (LIO-01)	JAPMC-IO2300-E
	Module d'E/S numérique (LIO-02)	JAPMC-IO2301-E
	Module d'E/S numérique (LIO-04)	JAPMC-IO2303
	Module d'E/S numérique (LIO-05)	JAPMC-IO2304
	Module d'E/S multifonctions (LIO-06)	JAPMC-IO2305-E
Câbles		
Câbles MECHATROLINK-III	Câbles disponibles dans différentes longueurs □□ : Longueur de câble (A2 : 0,2 m, A5 : 0,5 m, 01 : 1,0 m, 02 : 2,0 m, 03 : 3,0 m, 04 : 4,0 m, 05 : 5,0 m)	JEPMC-W6012-□□-E
Réseau		Code modèle
Accessoires réseau MECHATROLINK-III	Hub, 8 ports esclave	JEPMC-MT2000-E
	Adaptateur, Ethernet vers Mechatrolink	JEPMC-MT2020-E
	Modules E/S ; 64 entrées 64 sorties	JEPMC-MTD2310-E
	Module analogique ; 8 entrées (pour MP3200iec uniquement)	JEPMC-MTA2900-E
	Module analogique ; 4 sorties (pour MP3200iec uniquement)	JEPMC-MTA2910-E

Caractéristiques techniques

MP2300Siec



Environnement d'exploitation	
Température ambiante	De 0 °C à 55 °C
Humidité	95 % HR ou moins (sans condensation)
Température de stockage	De -25 °C à 85 °C
Altitude	2 000 m ou moins au-dessus du niveau de la mer
Degré de pollution	Conforme au degré 1 de la norme JIS B 3502
Gaz corrosifs	Il ne doit pas y avoir de gaz combustibles ou corrosifs
Conditions mécaniques	
Résistance aux vibrations	Conforme à la norme JIS B 3502 :
	De 10 à 57 Hz avec amplitude simple de 0,075 mm
	De 57 à 150 Hz avec accélération fixe de 9,8 m/s ²
	10 balayages dans les directions X, Y et Z (temps de balayage : 1 octave/mn)
Résistance aux chocs	Taille du choc : accélération maximale de 147 m/s ² (15 G)
	Durée : 11 ms, 3 fois dans chaque direction X, Y et Z
Caractéristiques électriques	
Isolation acoustique	Conforme aux normes EN 61000-6-2 et EN 55011 (groupe 1, classe A)
	Bruit d'alimentation (décharge électrostatique) 2 kV/mn, pendant une minute
	Bruit de radiation (décharge électrostatique) 1 kV/mn, pendant une minute
Terre	Terre à 100 Ω max.
Méthode de refroidissement	Refroidissement naturel
Détails du régulateur	
Vitesse de l'UC	240 MHz SH4
Nombre d'emplacements de module en option	1
Capacité de mémoire variable selon l'utilisateur	1,75 MB
Alimentation	Tension d'entrée : 24 V CC (±20 %)
	Courant d'entrée : 1,0 A max. (pour entrée/sortie nominales)
	Consommation d'énergie : 1,0 A max.
	Batterie : Batterie amovible pour mise en mémoire
Réseau de mouvement	MECHATROLINK-II : 1 canal
	SERVOPACK et E/S permettant de raccorder jusqu'à 20 nœuds esclave (SERVOPACK pour 16 axes max.)
	Débit en bauds : 10 Mbps (MECHATROLINK-II)
Fonction de communication	Ethernet : 10Base-T ou 100Base-TX
Protocoles Ethernet	Normes Ethernet/IP et Modbus TCP/IP sur toutes les unités
Logiciel	MotionWorks IEC Express
	MotionWorks IEC Pro

MP2600iec



Environnement d'exploitation

Température ambiante	De 0 °C à 55 °C
Humidité	95 % HR ou moins (sans condensation)
Température de stockage	De -25 °C à 85 °C
Altitude	1 000 m ou moins au-dessus du niveau de la mer
Degré de pollution	Conforme au degré 2 de la norme JIS B 3502
Gaz corrosifs	Il ne doit pas y avoir de gaz combustibles ou corrosifs

Conditions mécaniques

Résistance aux vibrations	Conforme à la norme JIS B 3502 : 4,9 m/s ²
Résistance aux chocs	19,6 m/s ²

Détails du régulateur

Vitesse de l'UC	200 MHz
Capacité de mémoire variable selon l'utilisateur	4 MB
Entrées	8 entrées numériques programmables 1 canal, +/- 10 V, entrée analogique 16 bit
Sorties	8 sorties numériques programmables 1 canal, +/- 10 V, sortie analogique 16 bit
Compteur de pulsation	Entrée pour compteur de pulsation compatible avec RS-422 (quadrature, impulsion et direction, et modes de comptage haut/bas) avec entrées latch de position de 5, 12 et 24 V
Fonction de communication	Ethernet : 2x 100Base-TX
Protocoles Ethernet	Ethernet/IP et Modbus TCP/IP ; OPC (client et serveur requis)
Logiciel	MotionWorks IEC Express MotionWorks IEC Pro

Détails du servomoteur

Séquence d'entrée	Nombre d'entrées : 7 (1 enregistrement d'encodeur externe de latches d'entrée en 5 µs) Fonctions : Possibilité de modifier l'affectation des signaux et la logique positive/négative. Marche avant interdite (P-OT), marche arrière (N-OT), couple avant limite (/P-CL), couple arrière limite (/N-CL), signal d'entrée pour fonctions générales (/SI0 vers /SI6)
équence de sortie - Fixe	Alarme de servomoteur (ALM)
Séquence de sortie - Affectée	Nombre de sorties : 3 Fonctions : Possibilité de modifier l'affectation des signaux et la logique positive/négative. Terminer le positionnement (/COIN), détection de coïncidence de vitesse (/V-CMP), détection du régime du servomoteur (/TGON), servomoteur prêt à fonctionner (/S-RDY), détection du couple limite (/CLT), détection de la vitesse limite (/VLT), freinage (/BK), avertissement (/WARN), proximité (/NEAR)

Caractéristiques techniques

MP3200iec



Environnement d'exploitation	
Température ambiante	De 0 °C à 55 °C
Humidité	95 % HR ou moins (sans condensation)
Température de stockage	De -25 °C à 85 °C
Altitude	2 000 m ou moins au-dessus du niveau de la mer
Degré de pollution	Conforme au degré 1 de la norme JIS B 3502
Gaz corrosifs	Il ne doit pas y avoir de gaz combustibles ou corrosifs
Conditions mécaniques	
Résistance aux vibrations	Conforme à la norme JIS B 3502 :
	De 10 à 57 Hz avec amplitude simple de 0,075 mm
	De 57 à 150 Hz avec accélération fixe de 9,8 m/s ²
	10 balayages dans les directions X, Y et Z (temps de balayage : 1 octave/mn)
Résistance aux chocs	Taille du choc : accélération maximale de 147 m/s ² (15 G)
	Durée : 11 ms, 3 fois dans chaque direction X, Y et Z
Caractéristiques électriques	
Isolation acoustique	Conforme aux normes EN 61000-6-2 et EN 55011 (groupe 1, classe A)
	Bruit d'alimentation (décharge électrostatique) 2 kV/mn, pendant une minute
	Bruit de radiation (décharge électrostatique) 1 kV/mn, pendant une minute
Terre	Terre à 100 Ω max.
Méthode de refroidissement	Refroidissement naturel ou par ventilation forcée
Détails du régulateur	
Vitesse de l'UC	1 GHz PowerPC
Nombre d'emplacements de module en option	0, 3, 5 ou 8
Capacité de mémoire variable selon l'utilisateur	52 MB
Alimentation	Tension d'entrée : Deux options disponibles : 24 V CC ou 100/200 V CA
	Courant d'entrée : Alimentation CC : 5,0 A, alimentation CA : 4,0 A (pour entrée/sortie nominales avec charge pleine et cartes en option)
	Batterie : Batterie amovible en bas de l'unité centrale pour mise en mémoire
Réseau de mouvement	MECHATROLINK-III : 1 canal, 2 connecteurs
	SERVOPACK et E/S permettant de raccorder jusqu'à 62 nœuds esclave (SERVOPACK pour 62 axes max.)
	Débit en bauds : 100 Mbps (MECHATROLINK-III)
Fonction de communication	Ethernet : 10Base-T ou 100Base-TX
Protocoles Ethernet	Normes Ethernet/IP et Modbus TCP/IP sur toutes les unités, possibilité d'écrire des protocoles spécifiques à l'utilisateur à l'aide de la bibliothèque de firmware Y_DeviceComm
Logiciel	MotionWorks IEC Express
	MotionWorks IEC Pro

MP3300iec



Environnement d'exploitation

Température ambiante	De 0 °C à 60 °C (refroidissement forcé nécessaire si la température excède 55 °C.)
Humidité	95 % HR ou moins (sans condensation)
Température de stockage	De -25 °C à 85 °C
Altitude	2 000 m ou moins au-dessus du niveau de la mer
Degré de pollution	Conforme au degré 2 de la norme JIS B 3502
Gaz corrosifs	Il ne doit pas y avoir de gaz combustibles ou corrosifs

Conditions mécaniques

Résistance aux vibrations	Conforme à la norme JIS B 3502 :
	Vibration continue : De 5 à 9 Hz avec amplitude simple de 1,75 mm
	De 9 à 150 Hz avec accélération fixe de 4,9 m/s ²
	Vibrations intermittentes : De 5 à 9 Hz avec amplitude simple de 3,5 mm
	De 9 à 150 Hz avec accélération fixe de 9,8 m/s ²
	10 balayages dans les directions en X, Y et Z pour les vibrations intermittentes et continues
Résistance aux chocs	Taille du choc : accélération maximale de 147 m/s ² (15 G)
	Durée : 11 ms, 3 fois dans chaque direction X, Y et Z

Caractéristiques électriques

Isolation acoustique	Conforme aux normes EN 61000-6-2, EN 61000-6-4 et EN 55011 (groupe 1, classe A)
	Bruit d'alimentation (décharge électrostatique) 2 kV/mn, pendant une minute
	Bruit de radiation (décharge électrostatique) 1 kV/mn, pendant une minute
	Bruit au sol (bruit impulsionnel) : 1 kV mn, pendant 10 minutes
	Bruit électrostatique (méthode de décharge au contact) : 6 kV ou plus, 10 fois
Terre	Terre à 100 Ω max.
Méthode de refroidissement	Refroidissement naturel ou par ventilation forcée

Détails du régulateur

Vitesse de l'UC	400 MHz
Nombre d'emplacements de module en option	1, 3 ou 8
Capacité de mémoire variable selon l'utilisateur	32 MB
Alimentation	Tension d'entrée : 24 V CC
	Courant d'entrée : 1,0 A max (pour entrée/sortie nominales) pour module à 1 emplacement 1,5 A max (pour entrée/sortie nominales) pour module à 3 emplacements
	Batterie : Batterie amovible en bas de l'unité centrale pour mise en mémoire
Réseau de mouvement	MECHATROLINK-III : 1 canal, 2 connecteurs
	SERVOPACK et E/S permettant de raccorder jusqu'à 20 nœuds esclave (SERVOPACK pour 20 axes max.)
	Débit en bauds : 100 Mbps (MECHATROLINK-III)
Fonction de communication	Ethernet : 10Base-T ou 100Base-TX
Protocoles Ethernet	Normes Ethernet/IP et Modbus TCP/IP sur toutes les unités, possibilité d'écrire des protocoles spécifiques à l'utilisateur à l'aide de la bibliothèque de firmware Y_DeviceComm
Logiciel	MotionWorks IEC Express
	MotionWorks IEC Pro

YASKAWA Europe GmbH
Division Drives & Motion
8 8 rue Nungesser et Coli
44860 Saint-Aignan-de-Grand-Lieu
France

+33 2 40 13 19 19
info.fr@yaskawa.eu.com
www.yaskawa.eu.com

Les présentes spécifications peuvent faire l'objet de modifications sans avis préalable en raison des adaptations et des améliorations continues des produits.
© YASKAWA Europe GmbH. Tous droits réservés.

02/2017
YEU_MuC_MPlec_FR_v3

YASKAWA